



Contexte et problématique	Besoins opérationnels, cas d'usage :	Spécifications: performances, contraintes techniques et environnementales :	Résultats attendus, gains, suite envisagée :
<p>Les missions complexes intègrent de plus en plus d'acteurs différents tout en nécessitant une meilleure coordination entre chaque moyen. Cette intégration et cette optimisation des moyens s'envisagent dès la phase de préparation de mission et nécessite des phases d'analyse longues et fastidieuses.</p> <p>En effet, la phase « sol » d'une mission peut nécessiter l'intervention d'une cellule d'une dizaine de personnes analysant les images satellites très haute définition ainsi que la topographie du terrain pour extraire les informations pertinentes.</p> <p>Ces processus d'analyse sont standardisés et mériteraient d'être augmentés par un assistant intelligent afin de gagner en temps de préparation et améliorer l'efficacité opérationnelle de la Task Force.</p>	<p>Le cas d'usage envisagé est celui d'une mission hélicoptérée faisant intervenir un groupe de commandos ayant pour objectif un bâtiment et un avion de transport tactique (ou hélicoptère lourd) posé sur une « piste de fortune » pour créer un point de ravitaillement.</p> <p>Lors de la phase de préparation, il est nécessaire de trouver l'ensemble des zones permettant le posé des hélicoptères de tailles différentes et de procéder à une étude de la topologie du terrain pour vérifier la déclivité.</p> <p>De même, il s'agit d'identifier les zones permettant le posé d'un avion de transport ou d'un hélicoptère lourd type Chinook pour y implanter un plot de ravitaillement.</p> <p>De plus, pour faciliter l'infiltration commando jusqu'à la zone d'action et la coordination air/sol, il faut numériser l'ensemble des chemins possibles et en extraire un baptême terrain. L'étude topologique ainsi que la classification/praticabilité des sols est elle aussi importante.</p> <p>Enfin, un repérage des dangers éventuels sur le trajet est aussi souhaitable :</p> <ul style="list-style-type: none">- Détection et symbolisation des clôtures- Détection et symbolisation des lignes électriques et poteaux- Coupure humide- Coupure sèche- Check point éventuel <p>En optionnel :</p> <ul style="list-style-type: none">- Détection et taggage des véhicules, personnes et de l'armement présents- Fonction de comptage	<p>Le système doit permettre l'analyse de plusieurs type d'images et de Modèle Numérique de Terrain :</p> <p>Images Satellite :</p> <ul style="list-style-type: none">- JPEG- ECW- ORTHO- Tuilles- Géo TIFF <p>MNT :</p> <ul style="list-style-type: none">- DTED 1, 2 et 3- MNT-MNE issus de la captation drone <p>Vecteur :</p> <ul style="list-style-type: none">- KML- KMZ- SHP <p>La visualisation des résultats doit être exportable dans un format standard compréhensible par le maximum de système (I4D, Google earth Pro, logiciel moving map) type KML, KMZ etc...</p> <p>Le temps d'analyse et de processing doit être le plus court possible et inférieur à 20 min pour une zone d'un Km².</p>	<p>Grace à cet outil, la préparation sera plus efficace et plus standardisée. La cellule Renseignement de la task Force sera ainsi recentrée sur son travail à forte valeur ajoutée d'analyse tactique.</p> <p>Les phases de préparation pourront donc être réduites, et la Task Force réduira ainsi son temps avant intervention.</p> <p>Cet outil sera aussi utilisable pour des études d'enceinte sur le territoire national et certaines OPINT.</p> <p>-</p>

Réponses à transmettre à : dga-em.alienor.fct@intradef.gouv.fr

Le fondement juridique de l'Appel à Manifestation d'Intérêt du Pôle Innovation Défense ALIENOR se base sur les articles R.2111-1 et L2131-1 du code de la commande publique.